

自动大灯水平调整系统(AHLS)

维修提示(2)

电路说明

自动大灯水平调整模块由大灯近光信号控制，通过IG1提供电源。它根据车辆的驾驶环境和负载状态调整大灯光照点(上/下)，提供高能见度范围并提高驾驶安全性。如果车辆状态超出其设定光照点，如多个乘员上车或下车，或车辆装载货物时调整大灯光照点的角度，以恢复到正常水平。自动大灯水平调整控制模块位于后悬架上，向固定在大灯上的执行器发送信号，以补偿车辆高度的变化。

• 高度传感器

它包含自动大灯水平调整模块。通过测量定子因转子旋转而产生的磁场，高度传感器测量调整杆的角位移，向大灯水平调整模块传输信号。

• 车速信号

自动大灯水平调整模块检测车速，将它作为执行器控制的补偿要素。换句话说当车速低时，高度传感器操纵杆快速移动，执行器需要缓慢响应。但当车速高时，AHLS ECU操纵杆快速移动，来适应高度传感器的变化。

• 车身K-通信线

在诊断期间，自动大灯水平调整模块通过车身K-通信线传输故障代码。

• 操作顺序

1. 悬架角度随车辆的负载变化而改变。
2. 传感器角度改变。
3. 微处理器计算必要的大灯角度改变量。
4. 传送正确的信号值大灯水平装置和驱动执行器。

• 操作条件

1. IGN1 ON & 大灯近光ON。
2. 在车辆停止期间：传感器操纵杆移动2°以上，1.5秒后(最多)，校准大灯。
3. 在行驶期间，当车速超过4km/h(2.48mile/h)，而且速度每秒变化不到0.8-1.6km/h(0.5~1.0mile/h)时，校准大灯光照点。